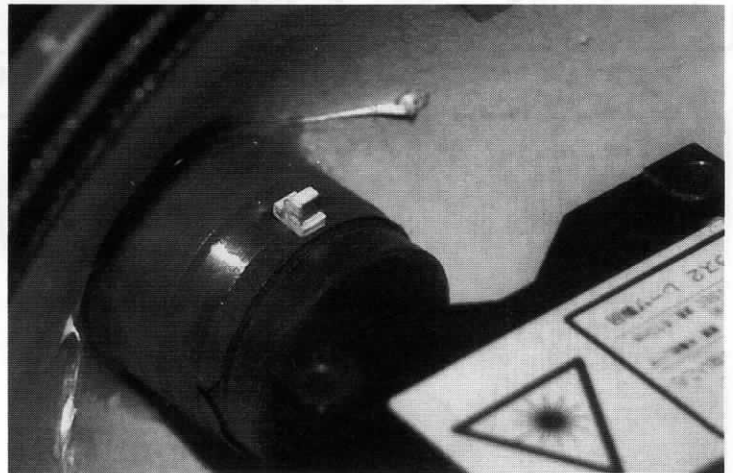


# 2 音法を利用した オーディオ測定

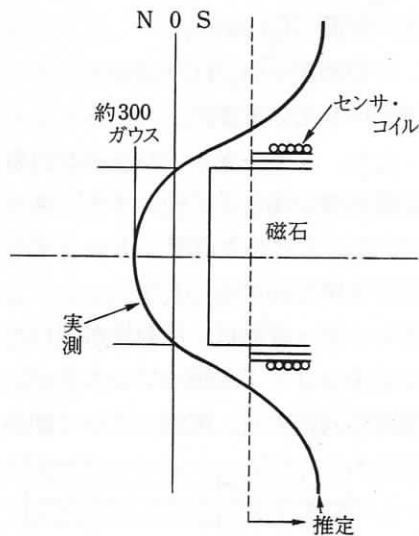
## (13) MFB スピーカの応答



《写真 A》  
検出コイルつき  
MFB スピーカに  
レーザー変位計  
用の反射鏡をつ  
けた

### MFB スピーカを使って

新しいスピーカで、実験復習と実態の比較をします。スピーカは



〈第2図〉 センサ・コイルまわりの磁界

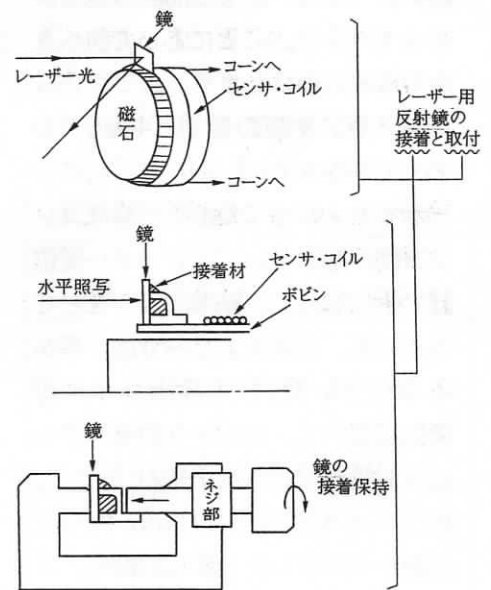
MFB 実験で使ったものを再度大沢久司氏よりご提供いただきました。

キャビネット入りですから、いままでと条件が違うので、スピーカの比較というより、

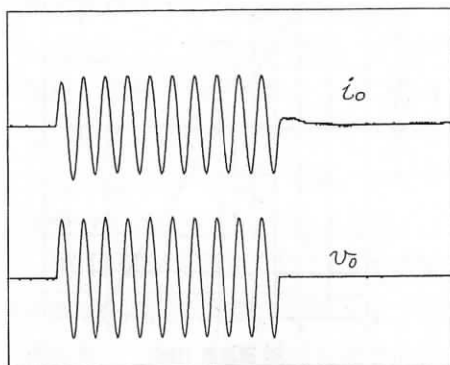
(1) コーン・センターとエッジの関係、

(2) f 特の特異点での波形の違いなど図版で提示したものを、同じ感じで追って見ようと思います。MFB 用検出コイル出力も参考にしたいと思います。

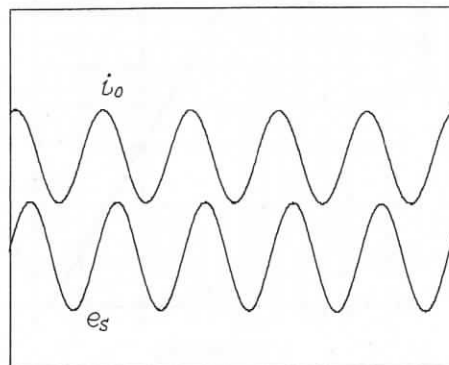
そんなこんなの思いを巡らしながら、さてスタート点をどこにするかと考えたとき、前と同じ順序をたっていると時間ばかりたってしまう



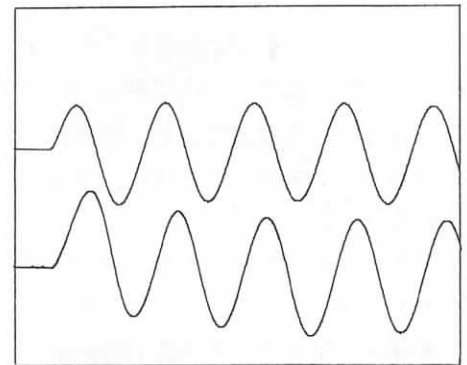
〈第1図〉 レーザー光反射鏡の取付け



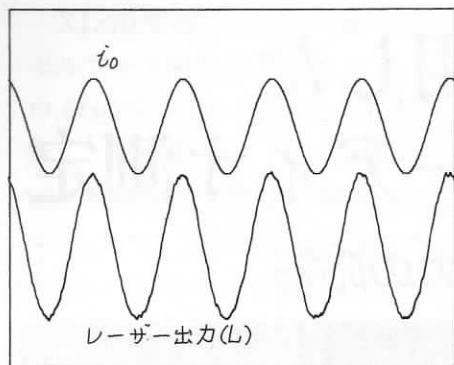
〈第3図〉 スピーカ入力波形



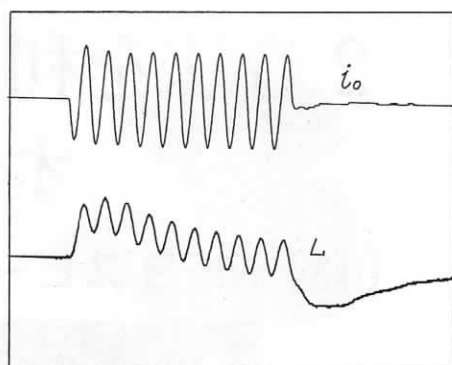
〈第4図〉 A: スピーカ電流と検出コイル電圧



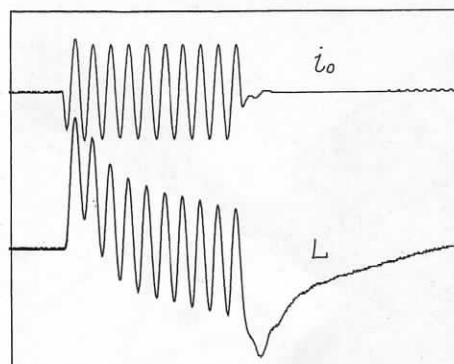
B: パースト入力ではコイル電圧がおくられる



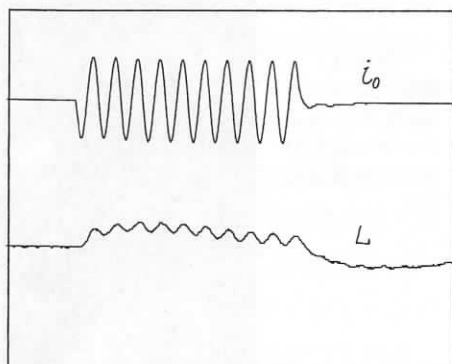
〈第5図〉1 kHz 入力電流と変位計出力



〈第6図〉1 kHz パーストの変位計出力



〈第7図〉500 Hz パーストの変位計出力



〈第8図〉2 kHz パーストの変位計出力

ので、今回はいきなり前回の続きからスタートし、必要に応じて前へさかのぼることにします。

### (1) センサ部の変更とキャリブレーション

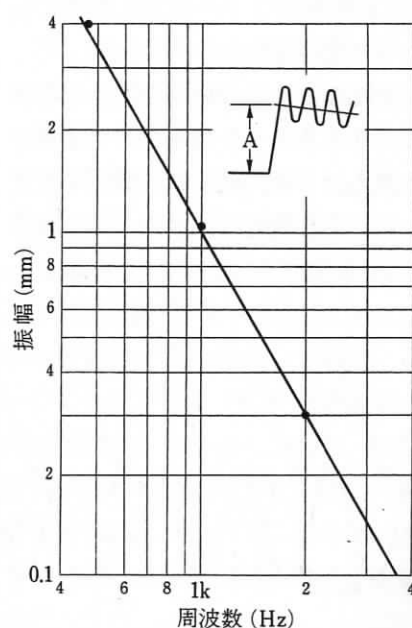
ボイス・コイルの振動状態はコーン振動の基本として、レーザー変位計で折に触れて、基準的扱いをしてきました。今回のスピーカーは、幸か不幸(?)か MFB 用検出コイルが突出していて、ほんとうのセンターに反射鏡が付けられません。そこで、検出コイル円周上に 3 mm 角の反射鏡をつけました(第1図参照)。この反射鏡は DIY で容易に手に入る両面テープの付いたものですが、このテープは使わずに接着剤を使いました。乾くまでベースに押しつけていなければなりません、筆者は手持ちマイクロメータを使い、うまくいきました。

さらにセンサ・コイルのボビンにとりつけるのには、ハイト・ゲージを使って押えました(第1図参照)。このときハイト・ゲージのけがきバ

ーが磁石に吸引され、磁界の強さに驚きました。

接着後その磁界を測りました。第2図のパターンです。300 ガウス程度の磁界中にレーザー変位計をセットしても動作 OK かどうかも知りたかったのです。変位計メーカーで問題なしとの回答を得ました。

CAL 結果は4月号と同じく、



〈第9図〉トランジェントでの振幅

$4 V_{p-p}/100 \mu m$   
でした。セッティングの様子を写真 A に示します。

### (2) スピーカの基本動作

ボイス・コイルに加える電圧電流は、前回までと同じ定電圧型トランジスタ・アンプで、f 特の低域は 5 Hz, -3 dB のものです。ダンピング・ファクタがさわがれたところのメーカー品です。スピーカへの電流は  $0.1 \Omega$  の両端の電圧で測定しました。音圧はマイク間隔 8 cm で 90 dB 一定(断りなき場合)とします。

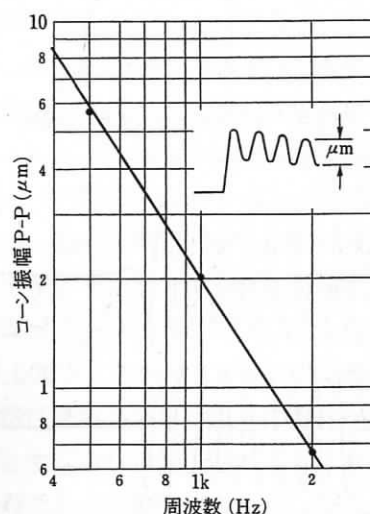
このときの電圧、電流波形を第3図に示します(音圧は連続波で測定)。ついでながら、MFB 用検出コイルの出力電圧とスピーカ電流波形が第4図です。電流に対して 60 度の位相差があります。位相差はリサージュで表わしますが、数値的扱いのとき、筆者は波形の 1 周期時間 ( $t_1$ ) とズレ時間 ( $t_2$ ) から、

$$\text{位相差} = (t_2/t_1) \times 360$$

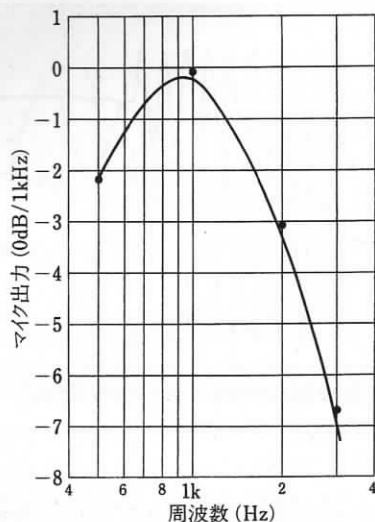
で算出しています。

なお、リサージュ・パターンの方は複合波の場合よく使います。さらに、このスピーカ電流  $i_0$  とレーザー波形を第5図に示します。

レーザー波形は、反射光が弱いいため、少しノイズが乗っていますが、電流と同相です。電流によって動か



〈第10図〉コーンの振幅

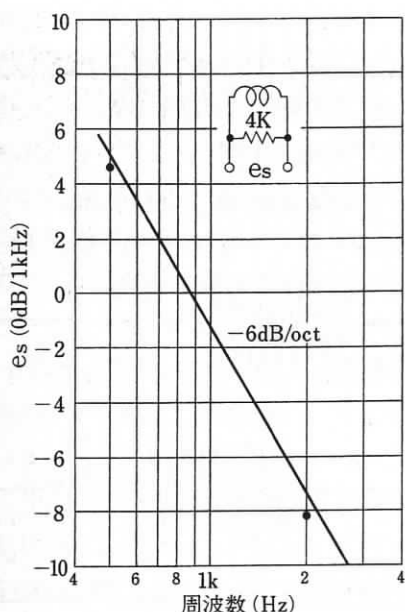


〈第19図〉1 kHz マイク出力 80 dB の点を基準とした音圧周波数特性

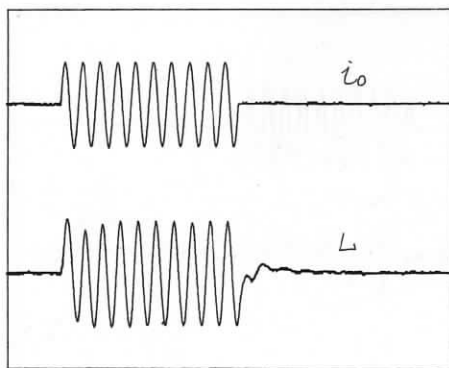
パターンです。

以上いくつかの周波数でバースト・レスポンスを見てきました。筆者の実験室の机上固定という条件で、S/N に関しては、アベリッジ処理してあるので問題ないにしても、部屋に機材が多く、その空間的な単純さはなくなっています。その中で、そのレスポンスなので、そのマイク位置でのレスポンスという特別な条件が加わっています。

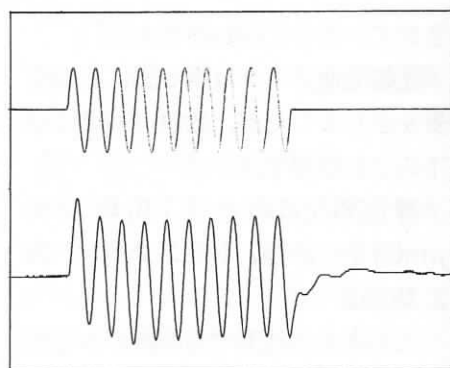
その辺を見るべく、マイクを離して、レスポンスが -10 dB になる位置を見つけました。数 10 cm 離れた（写真 B）。マイク・アンプの感



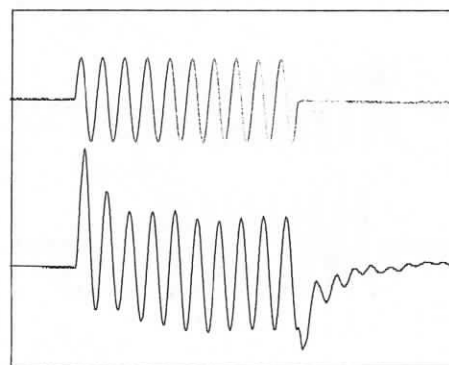
〈第24図〉センサ・コイル発生電圧の周波数特性



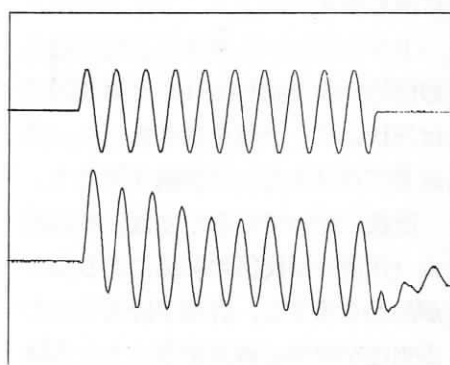
〈第20図〉500 Hz に対するセンサ出力



〈第21図〉1 kHz に対するセンサ出力

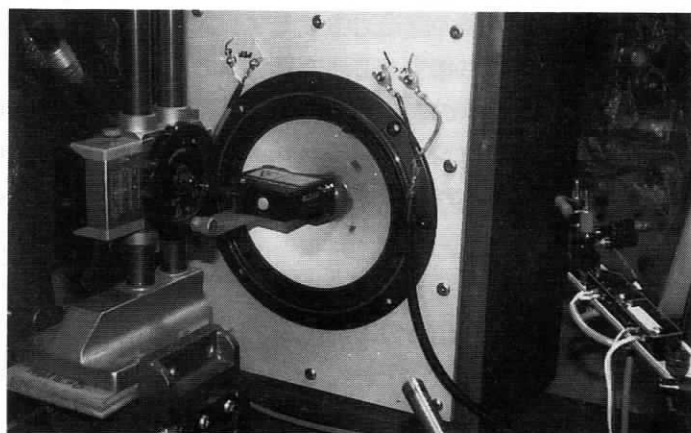


〈第22図〉2 kHz に対するセンサ出力



〈第23図〉3 kHz に対するセンサ出力

〈写真 B〉  
マイク・セッティ  
ングの様子



度を 10 dB 上げればもとの指示に戻ります。こうして 500~3 kHz のマイク・レスポンスをみたものが第15図から第18図です。

この図は波形が適当な大きさになるよう、記録系のゲインを変えてあります。レスポンス・カーブは第19図を見てください。

波形から見てわかることは、ピークやディップが消えていることです。この点今後も気をつけなければならないと痛感しました。空間の影響を受けないでスピーカの動きを見るには、先の変位計がありますが、これは周波数とともに振幅が急激に

下がってしまうので実用的ではありません。

そこで今回のスピーカのセンサ・コイル、これを変位計のかわりに使ってみます。出力電圧は、すぐ物理的寸法にはおきかわりませんが、f 特レスポンスを考えるには好都合です。第20~23図から同じ周波数でのレスポンスを見ることができます。これもマイクのとくと同じ意味でゲインを変えたところがあります。数値データは第24図にまとめました。